

Excelによる数値解析「オイラー法のうまい使い方」 正誤表

『Excelによる数値解析「オイラー法のうまい使い方」(初版:2008/5)』の本文中、以下の箇所に誤りがございました。お詫びして、訂正させていただきます。

該当頁数	該当箇所	誤	正
vi	1' 4	シンプレティック法	シンプレ ク ティック法
56	10行目	上記②	上記③
		関数値	関数 の 値
	12行目	上記②, ③	上記③, ④
70	1行目	2階微分方程式 き	2階微分方程式 は
78	2行目	1 70 ページ	1 64 ページ
89	9行目	=A12+B\$	=A12+B\$ 1
	11行目	=B12+B\$／3600	=B12+B\$ 1 ／3600
90	1行目	セルD13 に	セルD13 は
	4行目	来る	ある
	5行目	8760時間分 を 行コピー	8760時間分行コピー
114	図5-54	$\frac{1}{365.24} \text{ }^\circ$	$\frac{1}{365.24} \text{ 回転}$
		$(1 + \frac{1}{365.24}) \text{ }^\circ$	$(1 + \frac{1}{365.24}) \text{ 回転}$
115	図5-55(a)	反抗	反抗 力
129	式5.17	$T_a - \frac{\frac{EV}{Z \sin \delta}}{\frac{d\delta}{dt} + 2\pi f} = I_g \frac{d^2\delta}{dt^2}$	$T_a - \frac{\frac{EV \sin \delta}{Z}}{\frac{d\delta}{dt} + 2\pi f} = I_g \frac{d^2\delta}{dt^2}$
	式5.20	$I_g \frac{d^2\delta}{dt^2} - k(\phi - \delta) = -\frac{\frac{EV}{Z \sin \delta}}{\frac{d\delta}{dt} + 2\pi f}$	$I_g \frac{d^2\delta}{dt^2} - k(\phi - \delta) = -\frac{\frac{EV \sin \delta}{Z}}{\frac{d\delta}{dt} + 2\pi f}$
133	10行目	単 震 動	単 振 動
169	2行目	追 列	追 加

以上